

Ange CTH - nummer eller personnummer, samt linje, inskrivningsår och namn.

1. a) Bestäm avståndet från punkten $P = (-1, 3, 3)$ till det plan π som innehåller punkterna $P_1 = (1, 0, 1)$, $P_2 = (0, -1, 1)$ och $P_3 = (1, 2, 4)$. (6p)

b) En ljuskälla är placerad i punkten P . Den genererar en smal ljusstråle som reflekteras i punkten P_3 i det speglade planet π ovan.
Bestäm ekvationerna för linjerna som beskriver ljusstrålens bana.
(Koordinater är angivna i ett ON-system.) (4p)

2. Betrakta ekvationssystemet (7p)

$$\begin{cases} x + y + z + 2u = 1 \\ ax + z + u = 2 \\ 2x + 2y + 3z + 5u = 3 \\ y + z + au = b \end{cases}$$

- a) Bestäm determinanten för koefficientmatrisen och avgör för vilka a som ekvationssystemet har en entydig lösning.
b) Avgör för vilka värden på a och b som systemet har mer än en lösning och bestäm lösningarna i dessa fall

3. En kvadrat med sidan två är placerad i den övre halvan av det komplexa talplanet. Ett hörn ligger i punkten $z_1 = 1 + i$ och ena sidan, med start i z_1 , bildar vinkeln $\pi/3$ (radianer) med positiva realaxeln. Bestäm övriga hörnpunkter i kvadraten. Rita figur och ange svaret på formen $a + bi$. (6p)

4. Lös matrisekvationen $AXB = C - 2XB$, där (7p)

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 7 \\ -2 & 4 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

5. Ekvationen $z^4 + 5iz^3 + (-7 + 3i)z^2 - 12z - 4 - 12i = 0$ har en rent imaginär dubbelrot. Lös ekvationen. (7p)

6. Man säger att ett tal λ är ett egenvärde till en matris A om det finns en icke-trivial lösning till ekvationen $Ax = \lambda x$. (Man säger då också att lösningen x är en egenvektor).
Låt P vara en matris sådan att $P^{-1} = P^T$ (dvs P är en ortogonalmatris).
Visa att om $\det P = 1$ och P har ett udda antal rader så är $\lambda = 1$ ett egenvärde till P . (7p)

7. a) Formulera och bevisa multiplikationssatsen för determinanter (6p)

b) Visa att om matrisen A är inverterbar så är $\det A \neq 0$. (2p)

8. a) Definiera begreppet invers matris och visa att en matris har högst en invers. (2p)

b) Visa att om en matris har en vänsterinvers så är den inverterbar. (6p)

1.a Vi bestämmer först en normal
till planet π : vektorerna

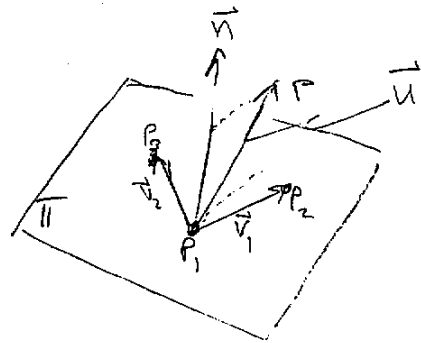
$$\vec{v}_1 = \vec{P_1P_2} = (0, -1, 1) - (1, 0, 1) = (-1, -1, 0)$$

$$\vec{v}_2 = \vec{P_1P_3} = (1, 2, 4) - (1, 0, 1) = (0, 2, 3)$$

är två riktningsektorer för π

En normalvektor till planet är

$$\vec{n} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2 = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = (-3, 3, -2) = -(3, -3, 2)$$



Planets ekv: $3x - 3y + 2z + D = 0$; $P_1 \in \pi \Rightarrow 3 - 0 + 2 + D = 0, D =$

$$\text{Sätt } \vec{u} = \vec{P_1P} = (-1, 3, 3) - (1, 0, 1) = (-2, 3, 2)$$

Projektioner av \vec{u} på \vec{n} ges av

$$\vec{u}' = \frac{\vec{u} \cdot \vec{n}}{|\vec{n}|^2} \vec{n} = \frac{(-2, 3, 2) \cdot (-3, 3, -2)}{9 + 9 + 4} \vec{n} = \frac{6 + 9 - 4}{22} \vec{n} = \frac{1}{2} \vec{n}$$

Avståndet från P till planet är $d = |\vec{u}'| = \frac{1}{2} \sqrt{22}$.

b) En riktningsektor för l_1 och l_2 är

$$\vec{u} = \vec{P_1P} = (-2, 3, 0)$$

respektive

$$\vec{w} = \vec{u} - 2\vec{u}' \text{ , där } \vec{u}' = \frac{1}{2}\vec{n}$$

Dvs

$$\vec{w} = 2\vec{u}' - \vec{u} = \vec{n} - \vec{u} = (-3, 3, -2) - (-2, 3, 0) = (-1, 0, -2)$$

Svar: Ekvationerna för linjerna ges av

$$l_1: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ och } l_2: \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}, s \in \mathbb{R}$$

Med $a=2$ och $b=0$ så får vi l.h.s. systemet med utökad koefficientmatris

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{(-)} \sim \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{(-)} \sim \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

Dus $\begin{cases} x & = 1 \\ z + u & = -1 \\ z + u & = 1 \end{cases}$, sätt $u = -t \Rightarrow \begin{cases} z = 1+t \\ z = -1+t \end{cases}$

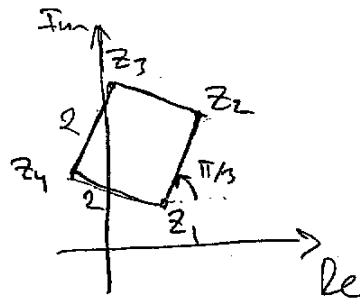
Svar: $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ u \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R}$.

3. Vi finner att

$$z_2 = z_1 + 2e^{i\pi/3}$$

$$\begin{aligned} z_4 &= z_1 + i(z_2 - z_1) \\ &= z_1 + 2ie^{i\pi/3} \end{aligned}$$

$$z_3 = z_2 + (z_4 - z_1) = z_2 + 2ie^{i\pi/3}$$



$$\begin{aligned} 2e^{i\pi/3} &= 2(\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3}) = \\ &= 1 + i\sqrt{3} \\ 2ie^{i\pi/3} &= -\sqrt{3} + i \end{aligned}$$

Dus hörnpunkterna är

$$z_2 = 1+i + (1+i\sqrt{3}) = \underline{2 + (1+\sqrt{3})i}$$

$$z_3 = 2 + (1+\sqrt{3})i - \sqrt{3} + i = \underline{2 - \sqrt{3} + (2+\sqrt{3})i}$$

$$z_4 = 1+i - \sqrt{3} + i = \underline{1 - \sqrt{3} + 2i}$$

4

$$A X B = C - 2 X B$$

$$A X B + 2 I X B = C$$

$$(A + 2I) X B = C, \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$(A + 2I) X = C B^{-1} \quad \text{dus } B^{-1} = B.$$

$$\text{Maka } C B^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 7 \\ 2 & 4 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & 1 \\ 4 & -2 \\ 3 & 0 \end{bmatrix}, \quad A + 2I = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Den utökade koefficientmatris \bar{a}

$$\left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 7 & 1 \\ 2 & 3 & 1 & 4 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & 3 & 0 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{2} \textcircled{-1} \\ \downarrow \downarrow \end{array} \sim \left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 7 & 1 \\ 0 & -1 & -5 & -10 & -4 \\ 0 & -1 & -2 & -4 & -1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{-1} \textcircled{+} \\ \downarrow \end{array} \sim$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 7 & 1 \\ 0 & 1 & 5 & 10 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & 6 & 3 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{\frac{1}{3}} \\ \end{array} \sim \left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 7 & 1 \\ 0 & 1 & 5 & 10 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{-5} \textcircled{-3} \\ \uparrow \uparrow \end{array} \sim$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{9} \\ \textcircled{-2} \end{array} \sim \left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \textcircled{-1} \\ \textcircled{-2} \end{array} \underbrace{\hspace{1cm}}_X$$

$$\text{Svar: } X = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}.$$

5. $z = ai$ \bar{z} en rot $\Rightarrow p(ai) = 0$, dus

$$a^4 + 5a^2 + 7a^2 - 3a^2i - 12ai - 4 - 12i = 0$$

$$\underbrace{a^4 + 5a^2 + 7a^2 - 4}_{=0} - \underbrace{(3a^2 + 12a + 12)}_{=0}i = 0$$

$$3a^2 + 12a + 12 = 0$$

$$a^2 + 4a + 4 = 0, a = -2 \pm \sqrt{4-4} = \underline{-2}$$

$z = -2i$ är en. utsaga en dubbelrot, dvs

$$(z + 2i)^2 = z^2 + 4iz - 4 \text{ delar } p(z).$$

Alt.

$$(z - ai)^2 = z^2 - 2aiz - a^2 \text{ delar } p(z)$$

$$\begin{array}{r}
 z^2 + iz + 1 + 3i \\
 \hline
 z^2 + 4iz - 4 \quad \left[\begin{array}{l} z^4 + 5iz^3 + (-7+3i)z^2 - 12z - 4 - 12i \\ - (z^4 + 4iz^2 - 4z^2) \end{array} \right. \\
 \hline
 iz^3 + (-3+3i)z^2 - 12z - 4 - 12i \\
 - (iz^3 - 4z^2 - 4iz) \\
 \hline
 (1+3i)z^2 + (-12+4i)z - 4 - 12i \\
 - ((1+3i)z^2 + (-12+4i)z - 4 - 12i) \\
 \hline
 0
 \end{array}$$

$z = -2i$
är en
dubbelrot

vi erhåller övriga rötter ur 2:a grads ekvationen

$$z^2 + iz + 1 + 3i = 0$$

$$(z + \frac{i}{2})^2 = -\frac{1}{4} - 1 - 3i = \frac{1}{4}(-5 - 12i); \left. \begin{array}{l} \text{Sätt} \\ z + \frac{i}{2} = \frac{1}{2}(x + iy) \end{array} \right\}$$

vi söker $w = x + iy$ s.a. $\frac{(x + iy)^2}{x^2 - y^2 + 2xyi} = -5 - 12i$

Dvs

$$\begin{cases} x^2 - y^2 = -5 \\ 2xy = -12 \end{cases}, x^2 + y^2 = |w|^2 = |-5 - 12i| = \sqrt{25 + 144} = 13$$

$$2x^2 = 8, x^2 = 4, x = \pm 2$$

$$2xy = -12 \Rightarrow y = \mp 3$$

\therefore Rötterna \bar{w}

$$z_3 = -\frac{i}{2} + \frac{1}{2}(2 - 3i) = \underline{1 - 2i}$$

$$z_4 = -\frac{i}{2} + \frac{1}{2}(-2 + 3i) = \underline{-1 + i}$$

3) Koefficientmatrisen för systemet \vec{a}

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ a & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & a \end{bmatrix}$$

Ekvationssystemet har en entydig lösning precis då $\det A \neq 0$.

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ a & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & a \end{vmatrix} \begin{matrix} (-2) & (-2) \\ \uparrow & \downarrow \end{matrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -a & 1-a & 1-2a \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & a \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \rightarrow \end{matrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & a \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & a^2-2a+1 \end{vmatrix}$$

$$= - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & a \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & a^2-2a \end{vmatrix} = -(a^2-2a) \quad \left(\begin{matrix} \text{produkt av} \\ \text{diagonalelementen} \end{matrix} \right)$$

$\therefore \det A \neq 0$ om och endast om $a \neq 0$ och $a \neq 2$.

Dvs vi har en entydig lösning precis då $a \neq 0, 2$.

2) Vi kan ha mer än en lösning om $a=0$ eller $a=2$.

Vi utför nu samma radoperationer på de utökade koefficientmatrisen som på determinanten ovan. Detta ger

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ a & 0 & 1 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 5 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & a & b \end{array} \right] \sim \dots \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & a & b \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & a^2-2a & ab-a+2 \end{array} \right]$$

i) $a=0$: sista raden $\Rightarrow 0 = 0 + 2$ ej möjligt!
lösning saknas

ii) $a=2$: sista raden $\Rightarrow 0 = 2b$, $\therefore \underline{\underline{b=0}}$

Detta ger också att u blir en fri variabel och vi har oändligt många lösningar



6 Vi har

$$1 = \det(P^{-1}P) = (\det P^{-1}) \cdot (\det P) = [P^{-1} = P^T] = \det P^T \cdot \det P$$

eftersom $\det P = 1$ så följer att $\det P^T = 1$

Vi undersöker ekvationen

$$PX = X \quad \left(\begin{array}{l} \text{Vi vill ta reda på om} \\ \lambda = 1 \text{ är ett egenvärde} \end{array} \right)$$

$$(P-I)X = 0$$

Denna har en icke-trivial lösning om $\det(P-I) = 0$

Man

$$\det(P-I) = \det P^T \cdot \det(P-I) = \det \left(\underbrace{P^T P}_{=I} - P^T \right)$$

$$= \det(I - P^T) \stackrel{1)}{=} \det((I-P)^T) \stackrel{2)}{=} \det(I-P) =$$

$$= \det(-(P-I)) \stackrel{3)}{=} (-1)^n \det(P-I) \quad (n = \# \text{ rader})$$

$$= - \det(P-I) \quad \text{ty } n \text{ är } \underline{\text{udda}}$$

$$\text{Dvs } 2 \det(P-I) = 0 \Rightarrow \underline{\det(P-I) = 0}$$

Detta visar att $\lambda = 1$ är ett egenvärde till P .

$$1) \quad (A+B)^T = A^T + B^T$$

$$2) \quad \det A^T = \det A$$

$$3) \quad \det \lambda A = \lambda^n \det A$$